

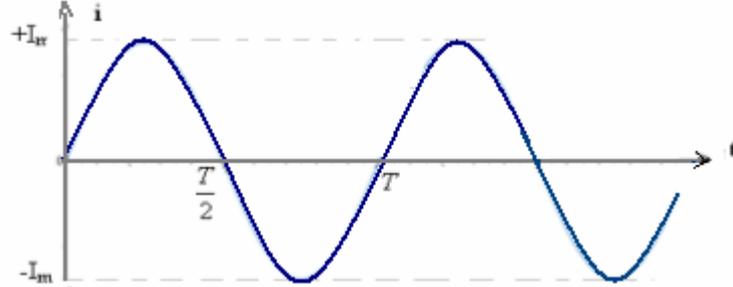
# الدارة الكهربائية المتوالية RLC في نظام جيبي وقسري

خاص بمسلكي العلوم الرياضية والفيزيائية .

## I عموميات حول التيار الكهربائي المتناوب الجيبي

### (1) شدة التيار المتناوب الجيبي

التيار المتناوب الجيبي اللحظي تيار شدته دالة جيبيية بالنسبة للزمن وتتغير إشارته مرتين في الدور .



$$i(t) = I_m \cdot \cos(\omega t + \varphi)$$

$I_m$ : الشدة القصوى للتيار الكهربائي.

$\varphi$ : طور التيار الكهربائي عند أصل التواريخ. ب (rad).

$\omega t + \varphi$ : طور التيار الكهربائي عند اللحظة  $t$  ب: (rad)

$\omega$ : نبض التيار الكهربائي ب: rad / s

( Hz)

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi N$$

(rad.s<sup>-1</sup>)      ( s)

الشدة الفعالة للتيار الكهربائي ونرمز إليها ب:  $I$  وتربطها بالشدة القصوى  $I_m$  العلاقة التالية:

$$I = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$$

تقاس بواسطة جهاز الأمبيرميتر.

### (2) التوتر المتناوب الجيبي

التوتر الكهربائي الجيبي اللحظي دالة جيبيية بالنسبة للزمن تكتب كما يلي:  $u(t) = U_m \cdot \cos(\omega t + \varphi)$  التوتر الفعال  $U$  تربطه بالتوتر القصوي العلاقة التالية:

$$U = \frac{U_m}{\sqrt{2}}$$

يقاس بواسطة جهاز الفولطمتر ،

### (3) طور التوتر بالنسبة للتيار

الشدة اللحظية للتيار الكهربائي:  $i(t) = I_m \cos(\omega t + \varphi_i)$

والتوتر اللحظي:  $u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi_u)$

فرق الطور بين  $u(t)$  و  $i(t)$  هو:  $\varphi = \varphi_u - \varphi_i$  وهو مقدار جبري يعبر عنه ب: (rad)  $\varphi$  تسمى: طور  $u(t)$  بالنسبة ل:  $i(t)$ .

ملحوظة: طريقة التحديد المبياني لفرق الطور  $\varphi$ .

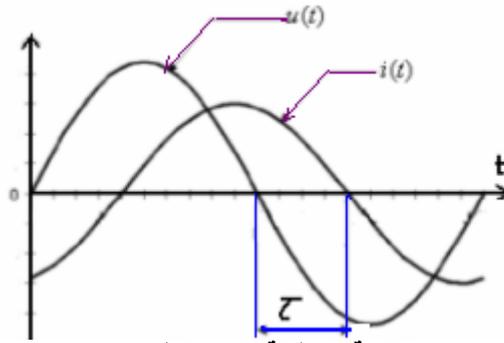
باعتبار شروط بدئية  $i=0$  عند اللحظة  $t=0$  تكون  $\varphi_i=0$  وبذلك يكون  $\varphi = \varphi_u$ .

يصبح لدينا:  $i(t) = I_m \cos \omega t$

$$u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi)$$

$$u(t) = U_m \cos \left( \omega t + \frac{\varphi}{\omega} \right) \quad \text{أي :}$$

وبذلك يوافق فرق الطور  $\varphi$  بين الدالتين  $i(t)$  و  $u(t)$  الفرق الزمني  $\tau$  بين المنحنيين (انظر الشكل).

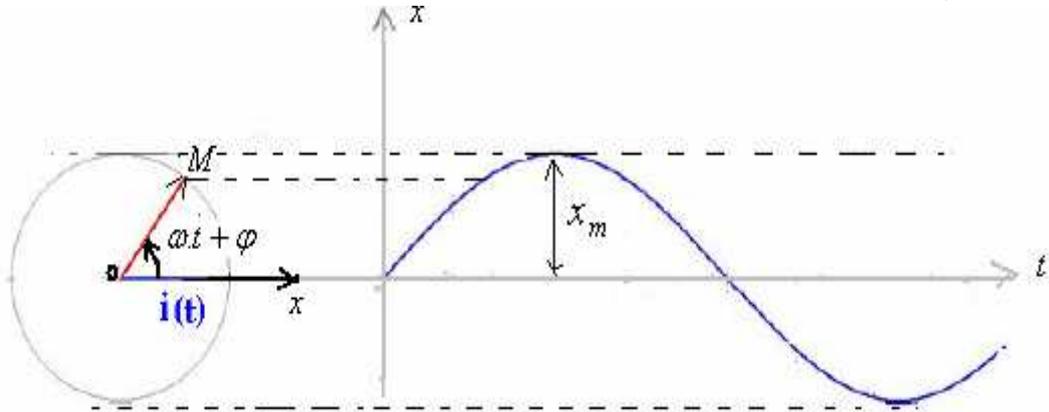


ويمكن قياس  $\tau$  على شاشة راسم التذبذب من تحديد القيمة المطلقة لفرق الطور:  $\varphi$ .

$$|\varphi| = 2\pi \frac{\tau}{T}$$

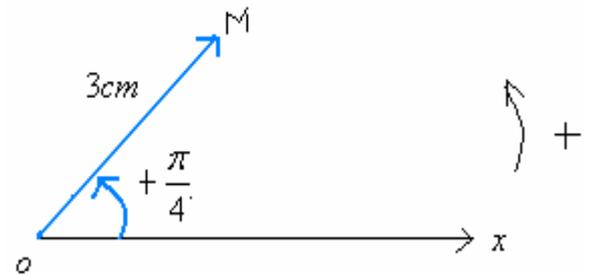
أي تمثيل فرينيل لمقدار جديبي. **(4) إنشاء فرينيل**

يمكن أن نقرن بكل دالة جيبيية  $x = x_m \cos(\omega t + \varphi)$  متجهة  $\overline{OM}$  منظمها  $\|\overline{OM}\| = x_m$  ، تدور بسرعة ثابتة  $\omega$  حول  $o$  .  
وتكون مع  $ox$  زاوية  $(\overline{OM}, ox) = \omega t + \varphi$  .



وللتبسط تمثل الدالة بمتجهة فرينيل في الموضع الذي تحتله عند اللحظة  $t = 0$  .

مثال : متجهة فرينيل الموافقة للدالة:  $x = 3 \cos(\omega t + \frac{\pi}{4})$  متجهة منظمها  $3cm$  وتكون زاوية  $+\frac{\pi}{4}$  مع المحور  $ox$  .

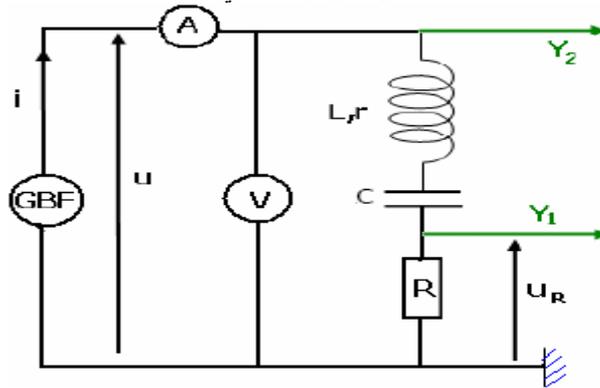


مثال 2 : متجهة فرينيل الموافقة للدالة:  $x = 2,5 \cos(\omega t - \frac{\pi}{2})$  متجهة منظمها  $2,5cm$  وتكون زاوية  $-\frac{\pi}{2}$  مع المحور  $ox$  .



(1) الدراسة التجريبية لدائرة RLC

ننجز التركيب التالي:



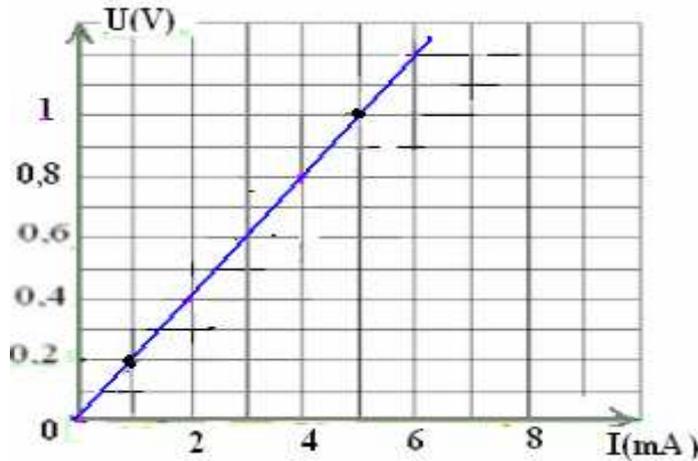
نعين على شاشة راسم التذبذب في المدخل  $Y_2$  التوتر  $u(t)$  بين مربطي الدائرة RLC وفي المدخل  $Y_1$  التوتر بين مربطي الموصل الأومي  $u_R(t)$ .

أي  $u_R(t) = R.i(t)$  مما يدل على أن المنحنى المعين على المدخل  $Y_1$  يتناسب إطرادا مع شدة التيار  $i(t)$ . نحصل على تذبذبات قسرية حيث يجبر المولد GBF الدارة على التذبذب بتردد مساو لتردده. نسمي الدارة المتوالية RLC الرنان ، والمولد GBF المثير.

(2) مفهوم الممانعة

ن بقي التردد ثابتا ونغير التوتر الفعال U ونقيس تغيرات الشدة الفاعلة للتيار الكهربائي في الدارة . جدول القياسات :

U(V)	0	0,4	0,8	1,2	1,6
I(mA)	0	2	4	6	8



المنحنى الممثل لتغيرات الشدة الفاعلة I للتيار الكهربائي بدلالة التوتر الفعال عبارة عن دالة خطية .

$$(1) U = Z.I$$

المعامل الموجه Z يمثل ممانعة الدارة ، ويعبر عن الممانعة في النظام العالمي للوحدات ب الأوم  $\Omega$

ملحوظة : بضرب طرفي العلاقة (1) في  $\sqrt{2}$  تصبح كما يلي :  $U.\sqrt{2} = Z.I.\sqrt{2}$

$$Z = \frac{U}{I} = \frac{U_m}{I_m}$$

أي :  $U_m = Z.I_m$  ومنه نستنتج بصفة عامة أن ممانعة الدارة :

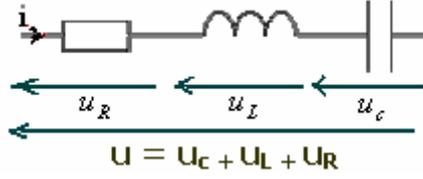
$$Z = \frac{\Delta U}{\Delta I} = \frac{(1-0,2)V}{(5-1).10^{-3}A} = 200\Omega$$

بتغيير التردد تتغير ممانعة الدارة .

(3) الدراسة النظرية للدائرة RLC

## (أ) المعادلة التفاضلية

نعتبر الدارة المتوالية RLC، ونختار اصل التواريخ بحيث تكون شدة التيار :  $i(t) = I_m \cos \omega t$   
 وليكن  $\varphi$  طور التوتر بالنسبة للتيار :  $u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi)$



بتطبيق قانون إضافية التوترات اللحظية :

(1)

$$u = u_R + u_L + u_C$$

- بالنسبة للموصل الاومي :  $u_R = R \cdot i$

- بالنسبة للشعبة (التي نعتبر مقاومتها منعدمة) :  $u_L = L \frac{di}{dt}$

- بالنسبة للمكثف :  $u_C = \frac{q}{C}$

وبما أن :  $i = \frac{dq}{dt}$  فإن :  $dq = i \cdot dt$  أي :  $q = \int_0^t i \cdot dt$  ومنه :  $u_C = \frac{q}{C} = \frac{\int_0^t i \cdot dt}{C}$

وبالتعويض المعادلة (1) تصبح كما يلي :

$$u = R \cdot i + L \frac{di}{dt} + \frac{\int_0^t i \cdot dt}{C}$$

وهي المعادلة التفاضلية للدارة المتوالية RLC

وبما أن :  $i(t) = I_m \cos \omega t$

$$\frac{di}{dt} = -I_m \cdot \omega \cdot \sin \omega t = I_m \cdot \omega \cdot \cos(\omega t + \frac{\pi}{2}) \quad \text{فإن :}$$

$$\int_0^t i \cdot dt = \int_0^t I_m \cdot \cos \omega t = \frac{I_m}{\omega} \sin \omega t = \frac{I_m}{\omega} \cos(\omega t - \frac{\pi}{2}) \quad \text{و :}$$

وبذلك تكتب المعادلة التفاضلية كما يلي :

$$U_m \cdot \cos(\omega t + \varphi) = R I_m \cdot \cos \omega t + L I_m \omega \cos(\omega t + \frac{\pi}{2}) + \frac{I_m}{C \omega} \cdot \cos(\omega t - \frac{\pi}{2})$$

## (ب) حل المعادلة التفاضلية

يهدف حل هذه المعادلة إلى تحديد كل من الوسع  $U_m$  والطور  $\varphi$ .

من أجل ذلك نستعمل إنشاء فرينيل ونقرن بكل دالة جييبية متجهة فرينيل المناسبة.

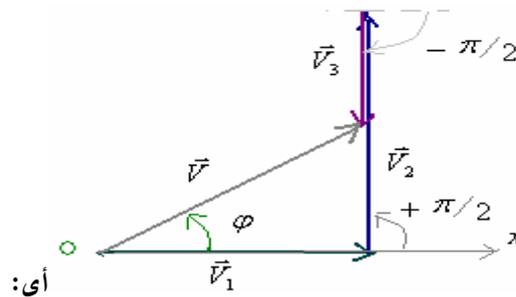
نقرن بالدالة  $R I_m \cdot \cos \omega t$  متجهة  $\vec{V}_1 < \text{متجهة}$   $R I_m \cdot \cos \omega t$  وتكون زاوية  $(\vec{V}_1, \vec{ox}) = 0$  أي منطبقة مع  $ox$ .

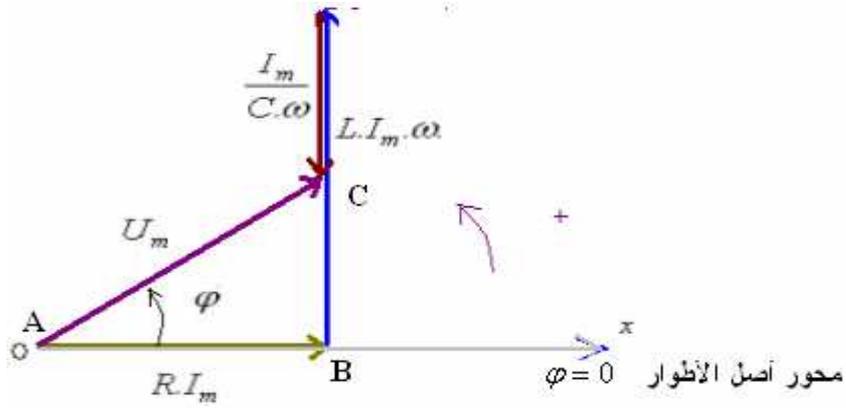
نقرن بالدالة  $L \omega I_m \cdot \cos(\omega t + \frac{\pi}{2})$  متجهة  $\vec{V}_2 < \text{متجهة}$   $L \omega I_m \cdot \cos(\omega t + \frac{\pi}{2})$  وتكون زاوية  $(\vec{V}_2, \vec{ox}) = +\frac{\pi}{2}$  مع المحور  $ox$ .

نقرن بالدالة  $\frac{I_m}{C \omega} \cdot \cos \omega t$  متجهة  $\vec{V}_3 < \text{متجهة}$   $\frac{I_m}{C \omega} \cdot \cos \omega t$  وتكون زاوية  $(\vec{V}_3, \vec{ox}) = -\frac{\pi}{2}$  مع  $ox$ .

نقرن بالدالة  $U_m \cdot \cos(\omega t + \varphi)$  متجهة  $\vec{V} < \text{متجهة}$   $U_m \cdot \cos(\omega t + \varphi)$  وتكون زاوية  $\varphi$  مع  $ox$ .

ونحصل على إنشاء فرينيل بمثل المجموع :  $\vec{V} = \vec{V}_1 + \vec{V}_2 + \vec{V}_3$





اعتمادا على إنشاء فرينيل وباستعمال مبرهنة بيتاغورس :  
 في المثلث ABC القائم الزاوية لدينا :  $AC^2 = AB^2 + BC^2$

$$\text{أي: } U_m^2 = R^2 I_m^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2 I_m^2$$

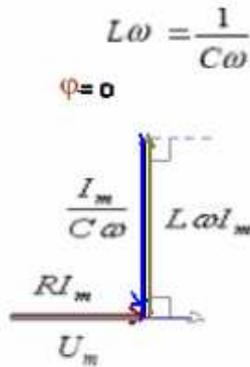
$$\text{أي: } Z^2 I_m^2 = R^2 I_m^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2 I_m^2 \text{ ونحصل على: } Z^2 = R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2 \text{ ومنه :}$$

$$\text{الممانعة } Z = \sqrt{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}$$

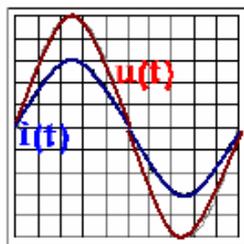
و لدينا في المثلث ABC القائم الزاوية:  $\cos \varphi = \frac{AB}{AC}$  و  $\text{tg } \varphi = \frac{BC}{AB}$  أي :

$$\cos \varphi = \frac{RI_m}{U_m} = \frac{R}{Z} \quad \text{أو} \quad \text{tg } \varphi = \frac{L\omega - \frac{1}{C\omega}}{R} \quad \text{الطور } \varphi :$$

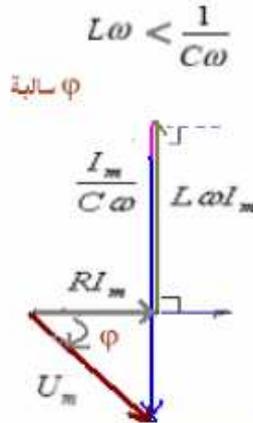
حسب قيم  $L\omega$  و  $\frac{1}{C\omega}$  يتفوق التأثير التحريضي ( المتعلق ب  $L\omega$  ) أو التأثير الكثافي ( المتعلق ب  $\frac{1}{C\omega}$  ) .



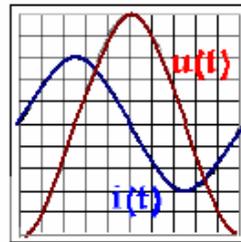
التأثير التحريضي والتأثير الكثافي متكافان. الدارة في حالة رنين.



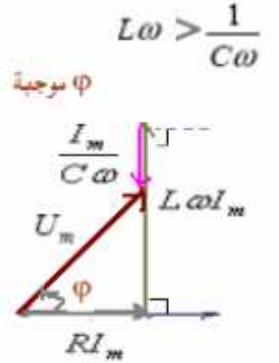
$u(t)$  و  $i(t)$  على توافق في المحور



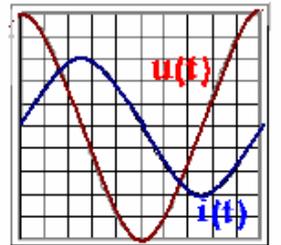
التأثير الكثافي متفوق على التأثير التحريضي



$u(t)$  متأخر في المحور على  $i(t)$



التأثير التحريضي متفوق على التأثير الكثافي.

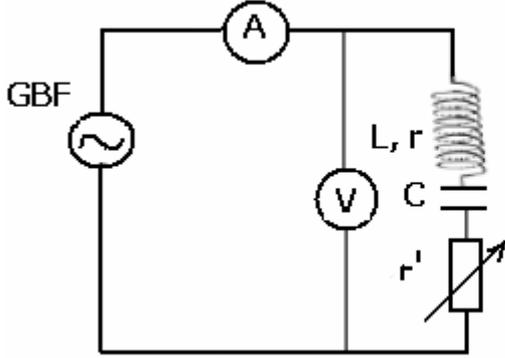


$u(t)$  متقدم في المحور على  $i(t)$

الدالة المتقدمة في الطور هي التي تتقاطع مع محور الزمن قبل الأخرى عندما ننتقل في المنحى الموجب لمحور الزمن t ( تتم المقارنة عند صعود كل من الدالتين أو عند هبوط كل منهما ).

1) الدراسة التجريبية

ننجز التركيب التالي:  $C = 0,9\mu F$   $L = 1,1H$



تردد المولد GBF قابل للضبط. والمقاومة  $r$  كذلك.

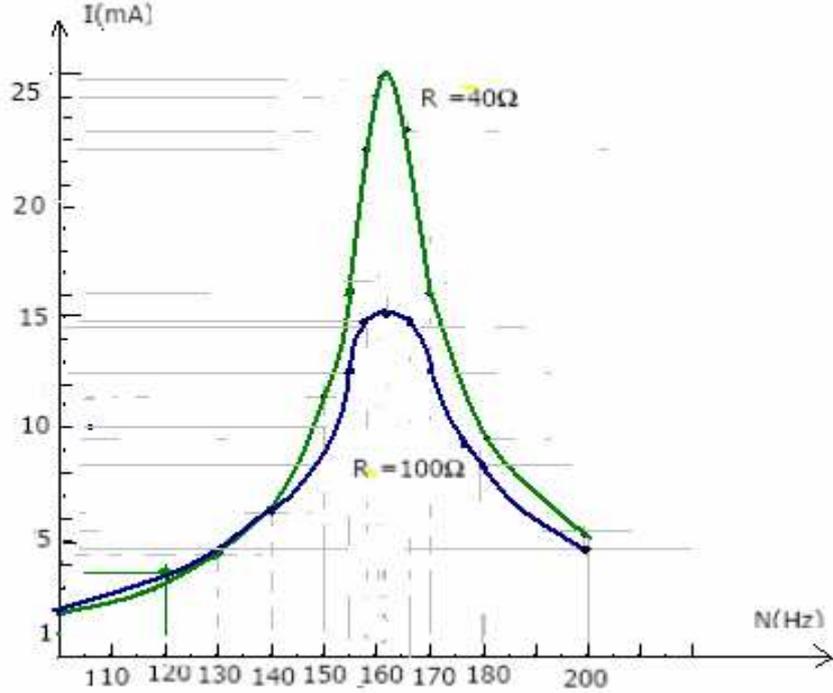
$$C = 0,9\mu F \quad L = 1,1H$$

المقاومة الكلية للدارة  $R = r + r'$

نبقى التوتر الفعال  $U = 2V$  ثابتا.

نقيس تغيرات الشدة الفعالة للتيار الكهربائي في الدارة بدلالة تغيرات التردد ، ثم نغير قيمة المقاومة الكلية للدارة ونعيد الدراسة. نتائج التجربة :

N(Hz)	100	120	130	140	150	155	158	160	166	170	180	200	
$R = 40\Omega$	I(mA)	2	3,12	4,37	6,25	11,25	16,6	22,5	25	23,12	16	9,37	5,37
$R = 100\Omega$	I(mA)	2	3,75	4,37	6,25	10	12,5	14,5	14,75	14,5	12,5	8,25	4,75



تبين التجربة ما يلي :

- عند الرنين تكون الشدة الفعالة للتيار في الدارة قصوىة .
- كلما كانت مقاومة الدارة صغيرة كلما كان الرنين حادا ( أي تكون القمة بارزة).
- التردد عند الرنين لا يتعلق بقيمة مقاومة الدارة.

عند الرنين تردد المولد (المثير)  $N = N_o = 160Hz$  وهو مساو للتردد الخاص للدارة  $RLC$  ،  $N_o = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$

2) المقادير المميزة للرنين

▼ التردد عند الرنين :

$$I = \frac{U}{Z} = \frac{U}{\sqrt{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}}$$

I تكون قصوية عندما تكون الممانعة Z دنوية أي

$$L\omega - \frac{1}{C\omega} = 0$$

$$\omega = \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$N = N_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

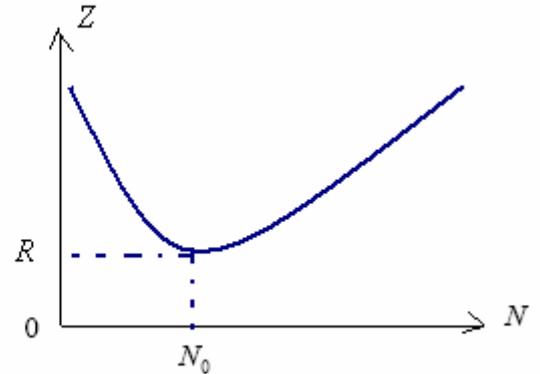
$$Z = R \Leftrightarrow L\omega = \frac{1}{C\omega}$$

▼ ممانعة الدارة عند الرنين :

تمثيل الدالة :

$$Z = \sqrt{(R+r)^2 + (2\pi N L - \frac{1}{2\pi N C})^2}$$

تبين أن الممانعة عند الرنين تأخذ قيمة دنيا تساوي R :



$$I_0 = \frac{U}{R}$$

▼ شدة التيار الفعالة عند الرنين :

▼ طور التوتر بالنسبة للتيار عند الرنين :

لدينا  $tg\varphi = \frac{L\omega - \frac{1}{C\omega}}{R}$  وعند الرنين :  $L\omega - \frac{1}{C\omega} = 0 \Leftrightarrow tg\varphi = 0 \Leftrightarrow \varphi = 0$ .

عند الرنين يكون التوتر اللحظي  $u_{RLC}$  والشدة اللحظية للتيار المار في الدارة على توافق في الطور.

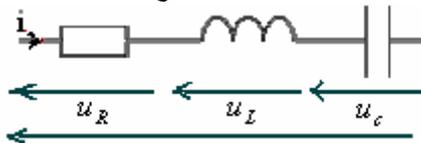
ملحوظة رقم 1 : إذا كانت مقاومة الوشيعية غير مهملة :

$$Z = \sqrt{(R+r)^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}$$

$$I_0 = \frac{U}{R+r} \quad \text{و:} \quad \cos\varphi = \frac{R+r}{Z} \quad \text{الشدة الفعالة عند الرنين}$$

ملحوظة رقم 2 :

التوترات اللحظية هي التي تجمع بينما التوترات الفعالة والقصوية لاتجمع.



$$U = U_C + U_L + U_R$$

$$U_m \neq U_{R_m} + U_{L_m} + U_{C_m}$$

$$U \neq U_R + U_L + U_C$$

بالقيم القصوية

بالقيم الفعالة

ملحوظة رقم 3 :

قانون أوم في التيار الكهربائي المتناوب:

- بالنسبة للقيم اللحظية:  $u = Z.i$
- بالنسبة للقيم الفعالة:  $U = Z.I$

▪ بالنسبة للقيم القصوية:  $U_m = Z.I_m$

نعطي في الجدول التالي ممانعة الدارة لبعض ثنائيات القطب الكهربائية:

ثنائي القطب	موصّل أومي	مكثف	شبيّة	ثنائي القطب
$U = RI$	$U = \frac{I}{C\omega}$	$U = L\omega I$	$U = \sqrt{R^2 + (L\omega)^2} I$	$U = \sqrt{R^2 + (L\omega)^2} I$
$Z = R$	$Z = \frac{1}{C\omega}$	$Z = L\omega$	$Z = \sqrt{R^2 + (L\omega)^2}$	$Z = \sqrt{R^2 + (L\omega)^2}$

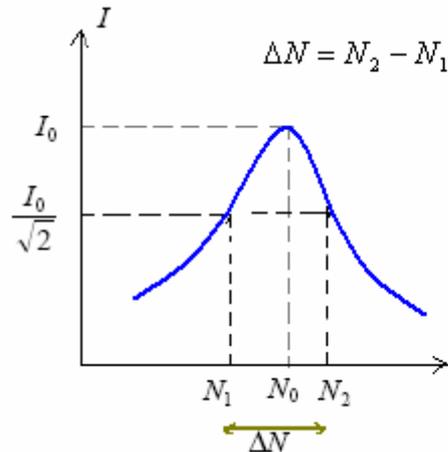
ومنه يتضح أن وحدة كل من  $L\omega$  و  $\frac{1}{C\omega}$  هي:  $\Omega$ .

### (3) المنطقة الممررة : La bande passante

#### (أ) تعريف

المنطقة الممررة لدارة RLC هي مجال الترددات  $[N_1, N_2]$  حيث تكون الشدة الفعالة للتيار عند الرنين  $I_0$  أكبر أو مساوية لـ  $\frac{I_0}{\sqrt{2}}$ .

#### (ب) عرض المنطقة الممررة



يرمز لعرض المنطقة الممررة بـ:  $\Delta N$  مع  $\Delta N = N_2 - N_1$   
 والترددان الموافقان لـ:  $I = \frac{I_0}{\sqrt{2}}$  و  $N_2$  و  $N_1$

#### (ج) تحديد عرض المنطقة الممررة

$$I_0 = \frac{U}{R} \quad \text{قيمتها عند الرنين} \quad (1) \quad I = \frac{U}{\sqrt{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}}$$

لنبحث عن القيمتين  $\omega_1$  و  $\omega_2$  اللتان تُحددان المنطقة الممررة.

$$I = \frac{U}{R\sqrt{2}} \quad \Leftrightarrow \quad I_0 = \frac{U}{R} \quad \text{مع} \quad I = \frac{I_0}{\sqrt{2}}$$

$$\frac{U}{\sqrt{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \frac{U}{R} \quad (1) \quad \text{بتعويض } I \text{ بقيمتها في العلاقة}$$

$$\frac{1}{R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2} = \frac{1}{2R^2} \quad \Rightarrow \quad 2R^2 = R^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2 \quad \Rightarrow \quad L\omega - \frac{1}{C\omega} = \pm R$$

$$(2) \begin{cases} LC\omega_2^2 - 1 = +RC\omega_2 \\ (3) \begin{cases} LC\omega_1^2 - 1 = -RC\omega_1 \end{cases} \end{cases}$$

$$LC(\omega_2^2 - \omega_1^2) = RC(\omega_2 + \omega_1)$$

$$\Rightarrow LC(\omega_2 - \omega_1) = RC \Leftrightarrow \Delta\omega = \omega_2 - \omega_1 = \frac{R}{L}$$

$$\Delta\omega = \frac{R}{L}$$

وبما أن :  $\omega = 2\pi.N$  فإن :  $\Delta\omega = 2\pi.\Delta N$  ومنه عرض المنطقة الممررة :  $\Delta N = \frac{\Delta\omega}{2\pi}$

$$\Delta N = \frac{\Delta\omega}{2\pi} = \frac{R}{2\pi L}$$

#### (4) معامل الجودة Facteur de qualité

معامل الجودة  $Q$  لثنائي قطب  $RLC$  وحاصل قسمة تردد الرنين وعرض المنطقة الممررة:  $Q = \frac{N_o}{\Delta N}$  وهو مقدار بدون وحدة،

وهو يميز حدة الرنين ، بحيث كلما كان معامل الجودة كبيرا كلما كان الرنين حادا .

$$\omega = 2\pi.N \quad \text{فإن} \quad Q = \frac{N_o}{\Delta N} = \frac{\omega_o}{\Delta\omega} \quad \text{ونعلم أن:} \quad \Delta\omega = \frac{R}{L}$$

$$\text{إذن:} \quad Q = \frac{L\omega_o}{R} \quad \text{ومن خلال علاقة الرنين لدينا :} \quad L\omega_o = \frac{1}{C\omega_o}$$

$$\omega_o = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad \text{لأن:} \quad Q = \frac{L\omega_o}{R} = \frac{1}{RC\omega_o} = \frac{1}{R\sqrt{LC}} \quad \text{ومنه:}$$

#### (5) فرط التوتر La surtension

التوتر الفعال بين مربطي المكثف عند الرنين :  $U_c = \frac{I_o}{C\omega}$

التوتر الفعال بين مربطي الوشيجة عند الرنين :  $U_L = L\omega.I_o$

وبما أنه عند الرنين يتكافأ التأثير الكثافي للمكثف مع التأثير التحريضي للوشيجة .فإن:

$$L\omega_o I_o = \frac{I_o}{C\omega_o} \Leftrightarrow U_c = U_L$$

$$U = R.I_o \quad \text{مع}$$

$$U_c = \frac{I_o}{C\omega_o} = \frac{U}{RC\omega_o} = Q.U$$

$$U_L = L\omega_o I_o = \frac{L\omega_o U}{R} = Q.U$$

$$Q = \frac{U_c}{U} = \frac{Q_L}{U}$$

عند الرنين يكون التوتر بين مربطي الوشيجة والمكثف أكبر  $Q$  مرة من التوتر الفعال  $U$  بين مربطي الدارة  $RLC$  ،

لذلك معامل الجودة يسمى أحيانا : **معامل فرط التوتر** .

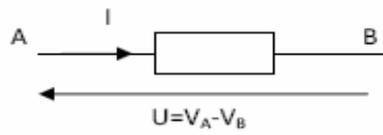
كلما كانت مقاومة الدارة صغيرة كلما كان معامل الجودة كبيرا وتكون الدارة مقرا لفرط التوتر .

#### IIV القدرة في النظام المتناوب الجيبي

##### (1) القدرة اللحظية

نعتبر ثنائي قطب  $AB$  يمر فيه تيار كهربائي لحظي شدته :  $i(t) = I\sqrt{2} \cos \omega t$  ومطبق بين مربطيه توتر لحظي :

$$u(t) = U\sqrt{2} \cos(\omega t + \varphi)$$



القدرة الكهربائية اللحظية التي يتبادلها هذا الثنائي القطب هي:  $p(t) = u(t).i(t) = 2U.I.\cos(\omega t + \varphi).\cos \omega t$

$$p(t) = 2U.I.\cos(\omega t + \varphi).\cos \omega t \quad \text{أي:}$$

$$\cos a.\cos b = \frac{1}{2}[\cos(a + b) + \cos(a - b)] \quad \text{وبتطبيق العلاقة:}$$

نحصل على :

$$p(t) = U.I[\cos \varphi + \cos(2\omega t + \varphi)]$$

وهو تعبير القدرة اللحظية.

### ( 2 ) القدرة المتوسطة

المقدار  $UI \cos \varphi$  يمثل القدرة المتوسطة التي يرمز إليها ب:  $P$  وهي الطاقة الكهربائية المكتسبة من طرف ثنائي القطب خلال الدور  $T$ .

$$P = U.I.\cos \varphi \quad \text{القدرة المتوسطة بالواط: } W$$

في هذه العلاقة المقدار  $S = U.I$  يمثل القدرة الظاهرية بينما المعامل  $\cos \varphi$  معامل القدرة.

ملحوظة: لدينا:  $\cos \varphi = \frac{R}{Z}$  و:  $U = Z.I$  ومنه القدرة المتوسطة:  $P = UI \cos \varphi = (Z.I).I.\frac{R}{Z} = R.I^2$

ومنه يتضح أن القدرة المتوسطة في دارة كهربائية  $RLC$  تستهلك على مستوى مقاومة الدارة بمفعول جول.

$$P = (R + r)I^2 \quad \text{إذا كانت مقاومة الوشيعه غير مهملة تكون:}$$

**Sbiro abdelkrim**

**Lycée agricole oulad –taima région d'Agadir Maroc**

**Mail : [sbiabdou@yahoo.fr](mailto:sbiabdou@yahoo.fr)**

**msn : [sbiabdou@hotmail.fr](mailto:sbiabdou@hotmail.fr)**

**pour toute observation contactez moi**